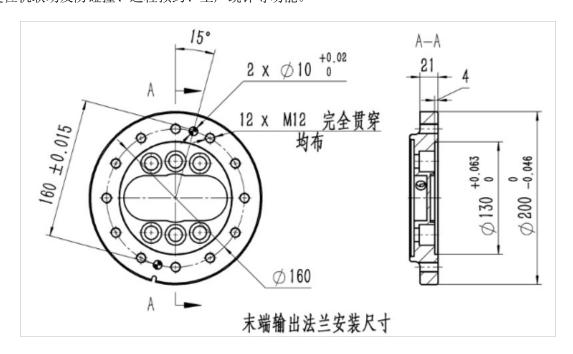
## 山东多关节6轴机器人

生成日期: 2025-10-21

相比较同类型的机器人,华数机器人具有以下的特点: 1、\*\*设计。全新一代华数机器人HSR-BR系列机器人打破传统运动方式,进行目前全世界独有的创新设计,在通用六轴机器人的基础上□BR系列机器人新增内旋转功能,轻松实现如钻工中心等间距很小,但又要求机器人臂长大的机器人完成狭小空间工位间连线或搬运,占地面积非常小,运动不占用外部空间。值得一提的是,双旋六关节工业机器人BR606荣获"2017中国好设计银奖"。2、高速。采用创新结构,机器人本体重量轻,机器人从内部运动惯量小,采用高速电机结合内旋转功能实现快速冲压□CNC上下料等应用工位搬运□1800mm间距标准搬运时间可控制在3s以内。3、臂长大,可定制化。批量生产4个型号,重复定位精度±0.05mm以内,负载涵盖9kg□6kg□4kg□2kg□臂长对应1042mm□1222mm□1402mm□1762mm□量大可接受臂长定制化。4、性价比高。比同级别负载臂长机器人,性能更优,价格更实惠。全新升级款HSR-JH605焊接机器人,有效负载5kg□半径可达1441mm□重复定位精度±0.06mm□山东多关节6轴机器人

## 6轴机器人

**1**□JR680工业6轴机器人特性一高负载能力、运动范围大,2、高负载能力: HSR-JR680工业6轴机器人名义上为80KG负载工业机器人,实际在设计选型时,选用的是120KG负载的配置,包括电机以及减速机均较同级别其他品牌的6轴工业机器人有相应的提升和加大。因此该款机型JR680工业6轴机器人在某种意义上是可以实现超载使用的。3、运动范围大: HSR-JR680工业6轴机器人运动半径为2200mm□能够在很多要求大运动范围的工况下满足使用,适应能力强。山东多关节6轴机器人华数机器人集成焊机快速工艺部署、断弧续焊、智能摆焊、变位机联动及防碰撞、远程预约、生产统计等功能。



**6轴工业机器人——电镀自动化生产线项目案例:**本项目采用两台六轴工业机器人来满足电镀生产线的自动上料和下料需求。上料机器人采用HSR-JR612六轴工业机器人,通过对预先码垛好的铜板件进行自动取件(60

块铜板为1跺,每块铜板0.6mm□□机器人取件后送到电镀生产线夹取铜板件的位置,并跟随电镀生产线一起运动(速度与生产线匹配),控制系统通过读取外部中断信号来完成当次准确上料任务。下料机器人采用HSR-JR608六轴工业机器人,对电镀后的铜板件进行取件下料。从而实现铜板件电镀生产线的全自动化。本项目解决了抓取位置的自动偏移、速度动态跟随、中断嵌套等技术难题,客户反映良好。

**HSR-JR6150工业机器人:** 一、产品简介: HSR-JR6150是一款大负载工业机器人,荷重150kg□采用自主研发的第三代控制系统,具有负载大、工作范围广、可靠性高、稳定性强、运动响应快、性价比高等优势。可广泛应用于机床上下料、物料搬运、焊接等多种场合。2、产品优势: 1: 优异的稳定性: 严格的零部件把控,每一步装配环节的追求。性能更稳定、可靠性更高。同时,简易的设计让维护更简单。2: 抓取范围更宽广: 更简单、更强大□150kg负载机器人工作范围高达2.7m□更大范围的抓取物件,即站得近,抓得远。3: 控制技术: 采用第三代控制系统,运动控制使机器人运行更平稳,响应更快速。4: 质量服务、高效售后: 可提供远程访问监视实时查看机器人运行状态,让故障解决于无形; 专业的焊接团队提供专业的焊接技术支持,提供全天24小时的质量服务。机器人具备拖动示教的协作功能,可快速编程应对各种柔性化作业,简易了操作。



**行业应用——搬运与协作领域:** HSR-JR605 6轴工业机器人使用说明:使用小型6轴机器人可以进行自动化搬运、上下料、零部件装配作业,可以批量的完成工作,提高工作效率,应用灵活性强。**行业应用——打磨领域:** HSR-JR605 6轴工业机器人使用说明:如今[]3C 打磨行业中通用机器人难以适应打磨过程的反复冲击载荷大、作业环境粉尘大(干打)、湿度高(水打)的恶劣工况[] JR605 可以 为给客户以持续稳定的生产能力,创造更高价值,带来完美的 3C 打磨。采用六轴安装搬运机械手提高灵活性,简化夹爪机构,搬运能力超过1600次/小时,节省人工70%,大幅降低成本。山东多关节6轴机器人

工业机器人可满足3C行业柔性化生产需求,可快速投入生产,提高生产效率。山东多关节6轴机器人

**1**□**JR680工业机器人特性**一高防护针对热锻、表面处理、酸洗等粉尘和液体飞溅问题,工业机器人小臂及手腕防护等级达到IP65□防止侵入物对工业机器人本体的损伤。同时由于采用电机后置方案,小臂及手腕无电气元件,提高了抓取高温工件的耐热能力。2、**JR680工业机器人特性**一高刚性参照国外同类型工业机器人设计方法,并采用有限元等分析计算手段,保证整机结构件具有良好的刚度。同时铸造结构件全为**QT500**□在保证足够刚性的前提下,能够提供很好的减震性。山东多关节6轴机器人

深圳市旗众智能科技有限公司是一家国家高新科技企业,位于深圳龙岗区宝龙街道智慧家园,是运动控制

解决方案的前列供应商。旗众智能专注于制造装备的"大脑"一运动控制系统,工业自动化设备的"眼睛"一机器视觉系统,以及控制系统应用平台开发,公司自成立之初就立志做中国自动化行业的"安卓"系统,为设备制造商提供比较好的运动控制产品及方案。旗众智能汇聚了一批高素质、高水平、年轻、具有实干精神的高学历人才,拥有博士和硕士以上学历的占员工总数的40%。与华南理工大学有着密切的合作。公司通过自主研发一直保持稳步快速的发展,拥有自主为主技术,多次获得发明专利、实用新型专利以及软件著作权等证书,走在行业的较前端。